## (19) 日本国特許庁 (JP)

⑩特許出願公開

# ⑫公開特許公報(A)

昭59-118369

⑤Int. Cl.³
B 24 B 37/00

識別記号

庁内整理番号 7512-3C **公**公開 昭和59年(1984)7月9日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 4 頁)

69ダイヤフラム製造方法

②特 願 昭57-226956

②出 願 昭57(1982)12月27日

@発 明 者 津曲孝

横浜市磯子区新杉田町8東京芝浦電気株式会社生産技術研究所

内

⑦発 明 者 落合信夫

横浜市磯子区新杉田町8東京芝

浦電気株式会社生産技術研究所 内

加発 明 者 堀家正祺

横浜市磯子区新杉田町8東京芝浦電気株式会社生産技術研究所

内

⑪出 願 人 東京芝浦電気株式会社

川崎市幸区堀川町72番地

仍代理 人 弁理士 則近憲佑 外1名

男 概 答

1. 発明の名称

ダイヤフラム製造方法

#### 2. 特許請求の範囲

(1)シリコンウェハを保持する方法と、上記シリコンウェハに 水泉の円柱状の 魔部を当接させ加圧する方法と、上記工具の上記シリコンウェハに対する当接部位に 遊離砥粒を含有するスラリーを供給する方法と、上記シリコンウェハに当接している工具に超音波振動を付与し上記シリコン たれ穴を形成する方法とを具備することを特徴とするダイヤフラム製造方法。

(2)工具端部には複数の円柱状の突起部が形成されシリコンウェハに複数の丸穴を同時に形成するととを特徴とする特許請求の範囲第1項記載のダイヤフラム製造方法。

(3)工具の端面には凹部が形成されシリコンウェ へに形成された丸穴の底面にふくらみを形成する ことを特徴とする特許請求の範囲第1項又は第2 項記載のダイヤフラム製造方法。

### 3. 発明の詳細な説明

〔発明の技術分野〕

本発明は、半導体圧力センサのダイヤフラム製造方法に関する。

(発明の技術的背景とその問題点)

従来より圧力変換器に用いられる半導体圧力センサは、第1図に示すように、円板状のシリコンウェハ(1)の一方の主面に Si<sub>3</sub>N<sub>4</sub> 層(2)を円環状に被着させるとともに、他方の主面に拡散抵抗層(4)を拡散形成したのち、円環状の円周部分のみを残し、Si<sub>3</sub>N<sub>4</sub> 層(2)が欠除している中央部のみをファ硝酸からなるエッチング液でエッチング加工して凹部(5)を形成することにより得られたダイヤフラム(6)を用いている。

しかるに、上記エッチング液による凹部(i)のエッチング加工には、以下の問題点があった。

(イ) エッチング加工による場合、Si<sub>3</sub>N<sub>4</sub>層とシリコン単結晶基板とのエッチング速度との差を用いて凹部を形成するので、凹部(5)の除去深さは 300 μm 程度が限度である。

- (ロ) エッチング加工による場合、深さのはらつきが大きいのみならず、凹部(5)の内壁面と底面との交差部分が丸みを帯びてしまい、圧力センサの特性が低下する。
- (イ) 上記(f)の理由により、凹部(5)を深く加工できないので、ダイヤフラム(6)に台座をガラスなどで接着したときに発生する熱面により拡散抵抗層が影響を受け、圧力センサの特性低下や歩留低下を惹起する。

#### (発明の目的)

本発明は、上記事情を参酌してなされたもので、 半導体圧力センサ用のダイヤフラム形成のための 加工を高精度かつ高能率で行うことのできるダイ ヤフラム製造方法を提供することを目的とする。 (発明の概要)

ダイヤフラム形成のためのシリコンウェへの丸 穴加工を超音波加工により行うものである。 (発明の実施例)

以下、本発明を図面を参照して、実施例に基づいて詳述する。

切の先端に連結され、かつ孔間に真空チャック四 の 軸 線 方 向 に 摺 動 自 在 に 嵌 合 さ れ た 嵌 合 体 (18a) とからなっている。さらに、超音波加工機構的は、 装置本体からは離間して設置され振動数 20~50KHz 及び振幅5~504mの交流電流を発生させる超音波 発振機(19と、超音波発振機(19に電気的に接続され たコイルが巻装され超音波発振機(Bにおいて出力 された交流電流を機械振動に変換して超音波を生 成する例えばニッケル、フェライト等の振動子の と、この振動子のの下端部に接続されての振動子 201より伝播してきた超音波の振幅を拡大するコー ン四と、このコーン四の下端部に接続されコーン **伽により増幅された超音波の振幅をさらに拡大す** るホーン四と、このホーン四の下端部に連結され た例えばステンレス鋼などからなる円柱状の工具 口とからなっている。さらに、スラリー供給機構 ODは、水と遊離砥粒とからなるスラリーを格納す る貯蔵槽24と、との貯蔵槽24に格納されているス ラリーを超音波加工部位に供給するノズル四と、 このノメル四から噴出するスラリー単を調節する

第2図は本実施例のダイヤフラム製造方法に使 用されるシリコンウェハ加工装置を示している。 とのウェハ加工装置は、シリコンウェハ(7)を保持 して位置決めする位置決め機構(8)と、この位置決 め機構(8)が連結されシリコンウェハ(7)を昇降動さ せる押圧敬稱(9)と、シリコンウェハ(7)上方に配設 されシリコンウェハ(7)に丸穴を形成する超音波加 工機構(0)と、加工部位に遊離砥粒を供給するスラ リー供給機構印とからなっている。上記位置決め 機構(8)は、図示せぬ真空源に接続されシリコンウ ェハ(7)を載置して真空吸着する円柱状の真吸チャ ック(2)と、この真吸チャック(2)が叡設され図示せ カステッピングモータにより互に直交するX方向 及びY方向に駆動されるX-Yテーブル似と、こ のXーYテープル似を支持する支持体似とからな っている。また、上記押圧機構例は、基台码と、 との基台は15に埋設された油圧シリンダ49と、この 油圧シリング(のを駆動する駆動回路と、真空チャ ック(12)と同軸になるように支持体(4の下面に連結 されるとともに油圧シリンダ個のピストンロッド

ための例えば世母弁及びその操作回路からなる図示せぬスラリー制御部と、スラリーを回収して貯蔵者のに関す図示せぬ回収機構とからなっている。そうして、超音波発振機四、スラリー制御部、油圧シリンダ間の駆動回路及びXーYテーブル回を駆動するステッピングモータは、図示せぬ例えばマイクロコンピュータなどの演算制御部に接続されている。

超音波振動を発生させる。ついで、押圧機構(9)を 作動させ、位置決め機構(8)を矢印図方向に上昇さ せて、シリコンウェハ(7)を工具口に当接させる。 すると、工具四には、コーン四及びホーン四により り提幅が拡大された超音波振動が伝播し、工具の はシリコンウェハ(7)に対してハンマーのように振 動する。しかして、工具はとシリコンウェハ(7)と の間に介在している遊離砥粒は、工具図により循 撃をりけ、シリコンウェハ(7)にはマイクロクラッ クが生じる。とのようなマイクロクラックを生成 するハンマー打ち作用 (bammering action)により 底部がダイヤフラムの(第4図参照)となる有底 の丸穴図が加工速度1~10 至/分で形成される。 との丸穴内の深さが所定量に達すると、押圧機構 (9)によるシリコンウェハ(7)の上昇を停止させ、矢 印GOとは逆方向に下降させる。しかして、 X ー Y テープル03により逐一シリコンウェヘ(7)の位衡決 めを行い、第3図に示すよりに、丸穴図…をあら かじめ形成されている拡散抵抗層四…に対応した 位置に複数個形成し、ダイシング等により各丸穴

#### (発明の効果)

本発明のダイィフラム製造方法は、ダイヤフラム形成の丸穴を超音波加工により行うようにしたもので、所要寸法のダイヤフラムを高能率かつ高精度で作ることができる。また、従来のエッチン

なお、上記実施例に限ることなく、シリコンクェハ(7)と工具四とを相対的に回転させるようにすれば、加工物度を向上させることができる。また、シリコンウェハ(7)は真空吸着により保持することなくワックス等による接着により保持してもよい。さらに、シリコンウェハ(7) 領を固定し、工具四側

グ加工による丸穴形成に比べて、ダイヤフラムの 個壁の高さを高くすることができ、台座を接着した際の熱歪の影響が少なくなるので、圧力センサ としての測定精度の信頼性が向上する。

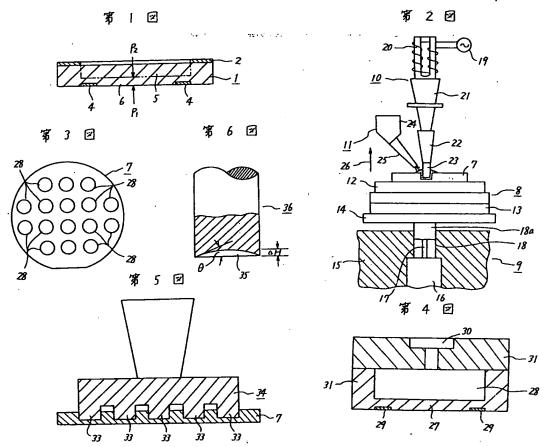
#### 4. 図面の簡単な説明

第1図は従来のダイヤフラム製造方法を説明するための断面図、第2図は本発明の一実施例のダイヤフラム製造方法に用いられるシリコンウェハ加工装置の要部構成図、第3図は丸穴加工されたシリコンウェハの平面図、第4図は受圧台に取付けられたダイヤフラムを示す断面図、第5図及び第6図はそれぞれ本発明の他の実施例における工具形状を示す断面図である。

- (7):シリコンウェハ、 (8):位置決め機構、
- (9):押 圧 极 构 、 (0): 超音波加工极 褙、
- (1):スラリー供給機構、 (20,64,66):工 具、

四:丸穴。

代理人 弁理士 則 近 窓 佑 (ほか1名)



PAT-NO:

JP359118369A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 59118369 A

TITLE:

MANUFACTURE OF DIAPHRAGM

PUBN-DATE:

July 9, 1984

#### INVENTOR - INFORMATION:

NAME

COUNTRY

TSUMAGARI, TAKASHI OCHIAI, NOBUO HORIIE, MASAKI

#### **ASSIGNEE-INFORMATION:**

NAME

COUNTRY

TOSHIBA CORP N/A

**APPL-NO:** JP57226956

APPL-DATE: December 27, 1982

INT-CL (IPC): B24B037/00

US-CL-CURRENT: 451/113

#### ABSTRACT:

PURPOSE: To permit to work the diaphragm with high efficiency and high accuracy in conformity with a requested size by a method wherein the working of a round hole for a silicon wafer for forming the diaphragm is effected by supersonic process in the diaphragm for a semiconductor pressure sensor.

CONSTITUTION: The disk-like silicon wafer 7 is fixed by a vacuum chuck 12 and is located immediately below a tool 23 by driving a X-Y table 13 with the control signal of an operation control unit. Next, the slurry of loose abrasive grains, such as the same of Al2O3 or the like, and working liquid is supplied from a nozzle to a working position, further, supersonic oscillation is generated in an oscillating piece 20 by a supersonic oscillator 19 and is enlarged by a cone 21 and a horn 22 to deliver it to the tool 23. Subsequently, when the silicon wafer 7 is elevated by a pushing mechanism 9 to abut it against the tool 23, the round hole with bottom is formed and, further, a plurality of round holes 28 with bottoms are formed at predetermined positions with high efficiency and accuracy by moving the X-Y table 13. On the other hand, the height of the side wall of the diaphragm may be increased to reduce the effect of thermal strain upon bonding the diaphragm onto the seat table thereof, therefore, the reliability of measuring accuracy may be increased.

COPYRIGHT: (C) 1984, JPO&Japio